

теся у цьому самостійно). Довільна лінійчата поверхня має параметризацію

$$r(u, v) = \rho(u) + v a(u),$$

де напрямна  $\rho$  – регулярна крива, а вектор-функція  $a \neq 0$  задає поле напрямних векторів прямолінійних твірних. Часто вважають  $|a| = 1$ , але тут це нам не знадобиться, також ми не будемо вважати параметр  $u$  кривої  $\rho$  натуральним. Маємо

$$r_u = \rho' + v a',$$

$$r_v = a,$$

$$[r_u, r_v] = [\rho', a] + v [a', a].$$

Спробуйте самостійно дослідити (аналогічно до міркувань у попередній задачі), за яких умов  $[r_u, r_v] \neq 0$ , тобто які точки є регулярними. Далі вважаємо, що маємо справу лише з такими точками. Отже, нехай дотична площина зберігається уздовж кожної прямолінійної твірної поверхні, тобто координатної лінії  $u = u_0$  (у цьому випадку також говорять, що ця лінійчата поверхня розгортається). З цього випливає, що напрямок її нормального вектора  $[r_u, r_v]$  при фіксованому  $u$  не залежить від  $v$ . І навпаки, якщо напрямок цього вектора зберігається, то, оскільки дотичні площини при різних  $v$  повинні містити цю прямолінійну твірну (див. зауваження наприкінці попередньої задачі), вони всі співпадають.

Отже, умова збереження дотичної площини уздовж прямолінійних твірних еквівалентна збереженню напрямку вектор-функції  $v \mapsto [r_u, r_v] \neq 0$  для кожного фіксованого  $u$ . У задачі 1.5 з теорії кривих встановлено, що ця умова, в свою чергу, еквівалентна тому, що

$$\begin{aligned} 0 &= [[r_u, r_v], [r_u, r_v]_v] = [[\rho', a] + v [a', a], [a', a]] = [[\rho', a], [a', a]] = \\ &= \langle [\rho', a], a \rangle a' - \langle [\rho', a], a' \rangle a = -(\rho', a, a') a. \end{aligned}$$

де у передостанній рівності використано формулу подвійного векторного добутку. Таким чином, оскільки  $a \neq 0$ , наша лінійчата поверхня розгортається тоді й тільки тоді, коли  $(\rho', a, a') = 0$ , тобто вектори  $\rho'$ ,  $a$  і  $a'$  компланарні (це можна було встановити і з чисто геометричних міркувань – спробуйте це зробити). Це і потрібно було довести.

Зокрема, для поверхні дотичних з попередньої задачі ця умова виконується, бо  $\rho'$  і  $a$  колінеарні, а для циліндричних поверхонь (зокрема площин) – бо  $a' = 0$ . Ще один клас таких поверхонь складають конічні (перевірте це, використавши параметризацію, що була

знайдена в задачі 2.11). Виявляється, що локально (тобто в деякому околі кожної точки) будь-яка лінійчата поверхня, що розгортається, відноситься до одного з перелічених класів, (див., наприклад, П.К. Рашевский, Курс дифференциальной геометрии, 3-е изд., с. 294-307).

**Задача 3.17.** Нехай усі нормалі деякої поверхні, що параметризована вектор-функцією

$$r(u, v) = (x(u, v), y(u, v), z(u, v))$$

проходять через фіксовану точку  $(x_0, y_0, z_0) = r_0$ . Як ми бачили, рівняння цих нормалей мають вигляд

$$\frac{x - x(u, v)}{[r_u, r_v]^1(u, v)} = \frac{y - y(u, v)}{[r_u, r_v]^2(u, v)} = \frac{z - z(u, v)}{[r_u, r_v]^3(u, v)},$$

отже за умовою в усіх точках поверхні маємо

$$\frac{x_0 - x(u, v)}{[r_u, r_v]^1(u, v)} = \frac{y_0 - y(u, v)}{[r_u, r_v]^2(u, v)} = \frac{z_0 - z(u, v)}{[r_u, r_v]^3(u, v)}.$$

Це означає, що вектор  $r_0 - r$  колінеарний  $[r_u, r_v]$ . Тому

$$\frac{\partial}{\partial u} \langle r_0 - r, r_0 - r \rangle = -2 \langle r_u, r_0 - r \rangle = 0,$$

$$\frac{\partial}{\partial v} \langle r_0 - r, r_0 - r \rangle = -2 \langle r_v, r_0 - r \rangle = 0.$$

Оскільки  $r$  задана на зв'язній множині, звідси випливає, що функція  $|r - r_0|^2 = \langle r - r_0, r - r_0 \rangle$  постійна і дорівнює якомусь  $R^2 \geq 0$  (можемо вважати, що  $R > 0$ , бо інакше поверхня виродиться в точку  $r_0$  і не буде регулярною). Це означає, що поверхня є областю на сфері з центром у  $r_0$  радіуса  $R$  (у т.ч. всією сферою). Обернене, звичайно, також вірне: нормалі поверхні, що є областю на сфері, перетинаються у центрі цієї сфери.

**Задача 5.1.** Знайдемо першу фундаментальну форму довільної поверхні обертання. У таких задачах будемо вважати, не обмежуючи суттєво загальність (див. нижче), що віссю цієї поверхні є  $Oz$ , тому маємо справу з параметризацією з задачі 2.4:

$$r(u, v) = (f(u) \cos v, f(u) \sin v, g(u)),$$

де для регулярності нам потрібно виконання умов  $f \neq 0$  і  $f'^2 + g'^2 > 0$  (див. задачу 3.13). Нагадаємо, що перша фундаментальна (квадратична) форма регулярної поверхні – це обмеження на її дотичні площини евклідового скалярного добутку  $\mathbb{R}^3$ . На практиці обчислити цю форму означає обчислити її коефіцієнти у базисі  $\{r_u, r_v\}$ , що відповідає обраній параметризації. Згадаємо, що для нашої поверхні

$$r_u = (f' \cos v, f' \sin v, g'),$$

$$r_v = (-f \sin v, f \cos v, 0).$$

Тому коефіцієнтами першої форми є

$$g_{11} = \langle r_u, r_u \rangle = (f' \cos v)^2 + (f' \sin v)^2 + g'^2 = f'^2 + g'^2,$$

$$g_{12} = \langle r_u, r_v \rangle = -f f' \cos v \sin v + f f' \sin v \cos v + 0 = 0,$$

$$g_{22} = \langle r_v, r_v \rangle = (-f \sin v)^2 + (f \cos v)^2 + 0 = f^2.$$

Саму форму при цьому записують у вигляді

$$I = g_{11} du^2 + 2g_{12} du dv + g_{22} dv^2 = (f'(u)^2 + g'(u)^2) du^2 + f(u)^2 dv^2$$

або

$$ds^2 = (f'(u)^2 + g'(u)^2) du^2 + f(u)^2 dv^2.$$

Сенс цих позначень розкривається у лекції. Зауважимо, що поверхню обертання з будь-якою іншою віссю можна отримати з нашої рухом евклідового простору  $\mathbb{R}^3$ , тому при аналогічному виборі координат ( $u$  – параметр напрямної кривої,  $v$  – кут обертання) її перша форма буде такою ж.

**Задача 5.4.** У цій задачі потрібно перевірити, що першу фундаментальну форму поверхні обертання можна привести до вигляду

$$ds^2 = du^2 + G(u) dv^2,$$

тобто обрати параметризацію (локальні координати) так, що у відповідному базисі форма прийме вказаний вигляд. Тут для цього достатньо, як ми це вже робили у задачі 3.13, за  $u$  взяти натуральний параметр напрямної кривої  $\rho = (f, 0, g)$  поверхні. Тоді  $f'^2 + g'^2 = 1$ , і в силу попередньої задачі перша форма прийме вигляд

$$ds^2 = du^2 + f(u)^2 dv^2.$$

Це і є потрібний нам вираз, де  $G = f^2$ . Це приклад т.зв. напівгеодезичної параметризації поверхні (коли  $g_{12} = 0$  і  $g_{11} = 1$  або  $g_{22} = 1$ ).

**Задача 5.2.** Знайдемо першу форму (прямого) гелікоїда – поверхні з параметризацією

$$r(u, v) = (u \cos v, u \sin v, a v),$$

де  $a > 0$ . Ми вже досліджували її у задачі 3.4, де встановили, що вона регулярна, і

$$r_u = (\cos v, \sin v, 0),$$

$$r_v = (-u \sin v, u \cos v, a).$$

Тому коефіцієнти першої форми гелікоїда мають вигляд

$$g_{11} = \langle r_u, r_u \rangle = \cos^2 v + \sin^2 v + 0 = 1,$$

$$g_{12} = \langle r_u, r_v \rangle = -u \cos v \sin v + u \sin v \cos v + 0 = 0,$$

$$g_{22} = \langle r_v, r_v \rangle = (-u \sin v)^2 + (u \cos v)^2 + a^2 = u^2 + a^2.$$

Таким чином, для гелікоїда координати також напівгеодезичні:

$$ds^2 = du^2 + (u^2 + a^2) dv^2.$$

**Задача 5.3а.** Розглянемо поверхню з наступною параметризацією у векторній формі:

$$r(s, \lambda) = \rho(s) + \lambda e.$$

Як ми знаємо з задачі 2.7, це циліндрична поверхня, напрямною якої є регулярна крива  $\rho$ , а прямолінійні твірні напрямлені уздовж постійного вектора  $e \neq 0$ . Тут нам зручно буде з самого початку вважати параметр  $s$  натуральним для  $\rho$ . Тоді (тут і далі використовуємо стандартні позначення з теорії кривих)

$$r_s = \rho' = \tau,$$

$$r_\lambda = e,$$

Зокрема, ця поверхня регулярна, якщо  $\tau(s)$  і  $e$  неколінеарні для будь-якого  $s$ . Далі маємо

$$g_{11} = \langle r_s, r_s \rangle = 1,$$

$$g_{12} = \langle r_s, r_\lambda \rangle = \langle \tau, e \rangle,$$

$$g_{22} = \langle r_\lambda, r_\lambda \rangle = \langle e, e \rangle = |e|^2.$$

Таким чином, перша форма циліндричної поверхні має вигляд

$$I = ds^2 + 2\langle \tau(s), e \rangle ds d\lambda + |e|^2 d\lambda^2.$$

Ми можемо, не обмежуючи загальність, вважати, що  $|e| = 1$ , тому

$$I = ds^2 + 2\langle \tau(s), e \rangle ds d\lambda + d\lambda^2.$$

Якщо крім того  $e$  ортогональний до  $\tau$  уздовж напрямної кривої, тобто циліндр прямий, перша форма набуває вигляду

$$I = ds^2 + d\lambda^2.$$

Неважко перевірити, що таку ж першу форму має будь-яка евклідова площина, якщо її параметризувати афінними координатами, що відповідають ортонормованому базису  $\{a, b\}$  (тобто функцією  $r = r_0 + s a + \lambda b$ ). Як відомо з лекцій, це означає, що прямі циліндри локально ізометричні площинам в околі кожної точки.

**Задача 5.3b.** Тепер розглянемо поверхню з параметризацією

$$r(s, v) = v \rho(s),$$

де  $\rho \neq 0$  – знову регулярна крива з натуральним параметром  $s$ . З міркувань задачі 2.11 випливає, що це конічна поверхня з вершиною у початку координат  $0$  і напрямною  $\rho$  (перевірте це). Для неї

$$r_s = v \rho' = v \tau,$$

$$r_v = \rho.$$

Регулярність порушується у вершині (бо там  $v = 0$ ) і у точках, де вектор-функція  $\rho$  колінеарна її похідній  $\tau$  (як знаємо з задачі 1.5 з теорії кривих,  $\rho$  зберігає напрямок на проміжках, де це так, отже конус вироджується в пряму). Маємо

$$g_{11} = \langle r_s, r_s \rangle = v^2,$$

$$g_{12} = \langle r_s, r_v \rangle = v \langle \tau, \rho \rangle,$$

$$g_{22} = \langle r_v, r_v \rangle = \langle \rho, \rho \rangle = |\rho|^2,$$

отже

$$I = v^2 ds^2 + 2v \langle \tau(s), \rho(s) \rangle ds dv + |\rho(s)|^2 dv^2.$$

Зазвичай вважають, не особливо обмежуючи загальність, що  $|\rho| = 1$ . Геометрично це означає, що у якості напрямної кривої ми беремо перетин конуса з одиничною сферою з центром у його вершині  $0$ . Для такої параметризації  $\langle \tau, \rho \rangle = 0$  в силу задачі 1.4 з теорії кривих, отже

$$I = v^2 ds^2 + dv^2.$$

Це теж приклад напівгеодезичної параметризації.

**Задача 5.10.** Тепер розглянемо застосування першої форми. Нам відомо, що для даної поверхні вона має вигляд

$$ds^2 = du^2 + (u^2 + a^2) dv^2,$$

де  $a > 0$ , тобто

$$g_{11} = 1, g_{12} = 0, g_{22} = u^2 + a^2.$$

Потрібно знайти периметр та внутрішні кути криволінійного трикутника, сторони якого утворені кривими на поверхні  $u = \pm \frac{av^2}{2}$  і  $v = 1$  (див. рисунок знизу). Цей трикутник має вершини  $A$  ( $u = 0, v = 0$ ),  $B$  ( $u = \frac{a}{2}, v = 1$ ) і  $C$  ( $u = -\frac{a}{2}, v = 1$ ). Зауважимо, що нам не потрібно знати, як саме виглядає поверхня: лише її першу форму та вигляд трикутника у локальних координатах.

Нагадаємо деякі загальні формули. Нехай  $M$  – регулярна поверхня в  $\mathbb{R}^3$ , що локально параметризована вектор-функцією  $r: (u, v) \mapsto r(u, v)$ , і перша форма якої у цій параметризації має вигляд

$$g_{11}(u, v) du^2 + 2g_{12}(u, v) du dv + g_{22}(u, v) dv^2.$$

Нехай  $\gamma: [a, b] \rightarrow M$  – гладкий або принаймні кусково гладкий шлях у цій поверхні (точніше, в області параметризації  $r$ ), що у локальних координатах  $(u, v)$  задається функціями  $(u(t), v(t))$ , тобто як крива в  $\mathbb{R}^3$  має вигляд  $t \mapsto r(u(t), v(t))$ . Тоді її дотичний вектор матиме вигляд

$$\gamma' = u' r_u + v' r_v.$$

Далі у такому випадку ми можемо писати просто  $\gamma = (u, v)$  і  $\gamma' = (u', v')$ . Тоді довжина цього шляху (дуги) дорівнює

$$l(\gamma) = \int_a^b |\gamma'(t)| dt = \int_a^b \sqrt{g_{11}(u(t), v(t)) u'(t)^2 + 2g_{12}(u(t), v(t)) u'(t) v'(t) + g_{22}(u(t), v(t)) v'(t)^2} dt.$$

У нашому випадку сторона  $AB$  трикутника – це крива  $u = \frac{av^2}{2}$ , де  $v \in [0, 1]$ , що може бути параметризована як  $\gamma(t) = \left(\frac{at^2}{2}, t\right)$ ,  $t \in [0, 1]$ . Для неї  $\gamma'(t) = (at, 1)$ . Отже, ця сторона дорівнює

$$\begin{aligned} l(AB) &= \int_0^1 \sqrt{1 \cdot (at)^2 + 0 + \left(\left(\frac{at^2}{2}\right)^2 + a^2\right) \cdot 1^2} dt = a \int_0^1 \sqrt{t^2 + \frac{t^4}{4} + 1} dt = \\ &= a \int_0^1 \left(\frac{t^2}{2} + 1\right) dt = a \left(\frac{t^3}{6} + t\right) \Big|_0^1 = \frac{7a}{6}. \end{aligned}$$

Аналогічно, сторона  $AC$  – крива  $u = -\frac{av^2}{2}$ , де  $v \in [0, 1]$ , тобто  $\mu(t) = \left(-\frac{at^2}{2}, t\right)$ ,  $t \in [0, 1]$  і  $\mu'(t) = (-at, 1)$ . Тому так само

$$l(AC) = \int_0^1 \sqrt{(-at)^2 + \left(\left(-\frac{at^2}{2}\right)^2 + a^2\right)} dt = \frac{7a}{6}.$$



Нарешті, сторона трикутника  $BC$  – це координатна лінія  $v = 1$ ,  $u \in \left[-\frac{a}{2}, \frac{a}{2}\right]$ , що параметризується як  $\nu(t) = (t, 1)$ ,  $t \in \left[-\frac{a}{2}, \frac{a}{2}\right]$  і для якої  $\nu'(t) = (1, 0)$ . Тому

$$l(BC) = \int_{-\frac{a}{2}}^{\frac{a}{2}} \sqrt{1^2 + 0 + 0} dt = t \Big|_{-\frac{a}{2}}^{\frac{a}{2}} = a.$$

Зокрема, периметр трикутника дорівнює  $l(AB) + l(AC) + l(BC) = \frac{10a}{3}$ .

Нехай тепер  $\gamma$  і  $\mu$  – криві у поверхні  $M$ , що перетинаються у точці  $\gamma(t_0) = \mu(s_0) = p \in M$  з локальними координатами  $(u_0, v_0)$ . Тепер позначимо локальні параметризації цих кривих через  $\gamma(t) = (\gamma^1(t), \gamma^2(t))$  і  $\mu(t) = (\mu^1(t), \mu^2(t))$  відповідно. Кут між кривими в  $p$  – це просто кут між ними в  $\mathbb{R}^3$ , тобто кут між їхніми дотичними векторами в  $p$ . Його косинус дорівнює

$$\frac{\langle \gamma'(t_0), \mu'(s_0) \rangle}{|\gamma'(t_0)| |\mu'(s_0)|} = \frac{\sum_{i,j=1}^2 g_{ij}(u_0, v_0) (\gamma^i)'(t_0) (\mu^j)'(s_0)}{\sqrt{\sum_{i,j=1}^2 g_{ij}(u_0, v_0) (\gamma^i)'(t_0) (\gamma^j)'(t_0)} \sqrt{\sum_{i,j=1}^2 g_{ij}(u_0, v_0) (\mu^i)'(s_0) (\mu^j)'(s_0)}}.$$

В нашій задачі нам потрібно ще слідкувати за тим, щоб кути були внутрішніми, відповідним чином обираючи параметризації. Так, у точці  $A$  для обраних раніше параметризацій сторін  $\gamma(t) = \left(\frac{at^2}{2}, t\right)$  і  $\mu(s) = \left(-\frac{as^2}{2}, s\right)$  маємо  $\gamma(0) = \mu(0) = (0, 0) = A$ , і дотичні вектори  $\gamma'(0) = (0, 1)$ ,  $\mu'(0) = (0, 1)$  збігаються, отже  $\angle A = 0$ .

У  $B$ , щоб отримати внутрішній кут, оберемо параметризації, для яких дотичні вектори напрямлені вліво на площині  $(u, v)$  (див. малюнок):  $\gamma(t) = \left(\frac{at^2}{2}, -t\right)$  і  $\nu(s) = (-s, 1)$ , отже  $\gamma'(t) = (at, -1)$  і  $\nu'(s) = (-1, 0)$ . Дійсно, для них точка перетину  $\gamma(-1) = \nu\left(-\frac{a}{2}\right) = \left(\frac{a}{2}, 1\right) = B$ , і  $\gamma'(-1) = (-a, -1)$ ,  $\nu'\left(-\frac{a}{2}\right) = (-1, 0)$  мають від'ємні перші координати. Таким чином,

$$\begin{aligned} \left\langle \gamma'(-1), \nu'\left(-\frac{a}{2}\right) \right\rangle &= g_{11}\left(\frac{a}{2}, 1\right) (-a) \cdot (-1) + g_{12}\left(\frac{a}{2}, 1\right) ((-a) \cdot 0 + (-1) \cdot (-1)) + g_{22}\left(\frac{a}{2}, 1\right) (-1) \cdot 0 = \\ &= 1 \cdot a + 0 + 0 = a, \end{aligned}$$

$$\begin{aligned} |\gamma'(-1)| &= \sqrt{g_{11}\left(\frac{a}{2}, 1\right) (-a)^2 + 2g_{12}\left(\frac{a}{2}, 1\right) (-a) \cdot (-1) + g_{22}\left(\frac{a}{2}, 1\right) (-1)^2} = \\ &= \sqrt{1 \cdot a^2 + 0 + \left(\frac{a^2}{4} + a^2\right) \cdot 1} = \frac{3a}{2}, \end{aligned}$$

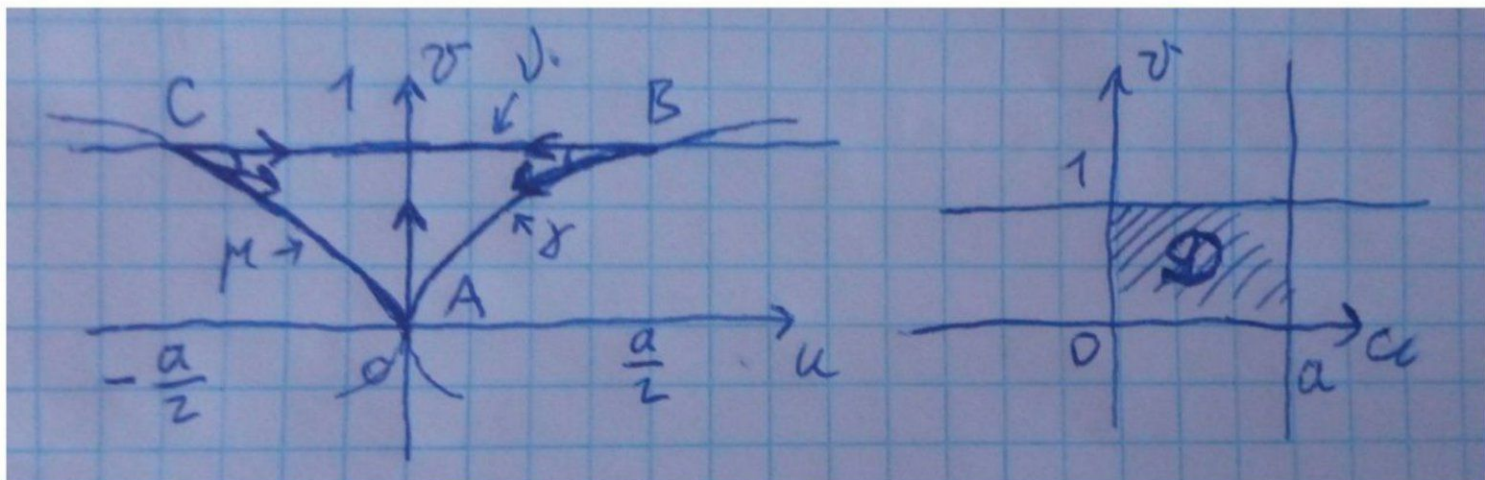
$$\left| \nu'\left(-\frac{a}{2}\right) \right| = \sqrt{g_{11}\left(\frac{a}{2}, 1\right) (-1)^2 + 2g_{12}\left(\frac{a}{2}, 1\right) (-1) \cdot 0 + g_{22}\left(\frac{a}{2}, 1\right) 0^2} = \sqrt{1 + 0 + 0} = 1,$$

отже

$$\cos \angle B = \frac{a}{\frac{3a}{2} \cdot 1} = \frac{2}{3}.$$

Аналогічним чином у  $C$  оберемо параметризації, дотичні вектори яких "дивляться" вправо:  $\mu(t) = \left(-\frac{at^2}{2}, -t\right)$  і  $\nu(s) = (s, 1)$ , для яких  $\mu'(t) = (-at, -1)$  і  $\nu'(s) = (1, 0)$ . Тоді точка перетину  $\mu(-1) = \nu\left(-\frac{a}{2}\right) = \left(-\frac{a}{2}, 1\right) = C$ , у ній перші координати дотичних векторів  $\mu'(-1) = (a, -1)$  і  $\nu'\left(-\frac{a}{2}\right) = (1, 0)$  додатні. Аналогічно першому куту обчислюємо:

$$\cos \angle C = \frac{1 \cdot a + 0 + 0}{\sqrt{1 \cdot a^2 + 0 + \left(\frac{a^2}{4} + a^2\right) \cdot 1} \sqrt{1 + 0 + 0}} = \frac{2}{3}.$$



**Задача 5.12.** Знайдемо на гелікоїді з задачі 5.2 площу області  $D$ , що у координатах  $(u, v)$  обмежена лініями  $u = 0$ ,  $u = a$ ,  $v = 0$  і  $v = 1$  (див. ілюстрацію зверху).

У загальному випадку площа області  $D$ , що міститься в області параметризації  $r$  регулярної поверхні  $M$  з першою формою

$$g_{11} du^2 + 2g_{12} du dv + g_{22} dv^2,$$

знаходиться за формулою

$$S(D) = \int_D \sqrt{\det G} du dv = \int_D \sqrt{g_{11}g_{22} - g_{12}^2} du dv,$$

де

$$G = \begin{pmatrix} g_{11} & g_{12} \\ g_{12} & g_{22} \end{pmatrix}$$

позначає матрицю першої форми. Це те, що в аналізі зветься поверхневим інтегралом першого роду (від постійної функції 1). Строго кажучи, інтегрування тут іде не по  $D$ , а по її прообразу  $r^{-1}(D)$  у площині  $(u, v)$ , але ми трохи спростуємо позначення. Зауважимо також, що  $\sqrt{\det G} = |[r_u, r_v]|$  (доведіть це самостійно).

Ми вже знаємо, що перша форма гелікоїда має вигляд

$$ds^2 = du^2 + (u^2 + a^2) dv^2$$

(до речі, це форма з попередньої задачі). Тому

$$\begin{aligned} S(D) &= \int_D \sqrt{1 \cdot (u^2 + a^2) - 0^2} du dv = \int_0^a \sqrt{u^2 + a^2} du \int_0^1 dv = \\ &= \frac{1}{2} \left( u\sqrt{u^2 + a^2} + a^2 \ln \left( u + \sqrt{u^2 + a^2} \right) \right) \Big|_0^a = \frac{1}{2} \left( \sqrt{2}a^2 + a^2 \ln \left( a \left( 1 + \sqrt{2} \right) \right) - a^2 \ln a \right) = \\ &= \frac{a^2}{2} \left( \sqrt{2} + \ln \left( 1 + \sqrt{2} \right) \right). \end{aligned}$$

**Задача 5.3с.** Для загальної лінійчатої поверхні маємо параметризацію

$$r(s, \lambda) = \rho(s) + \lambda e(s),$$

де  $s$  – регулярний параметр напрямної  $\rho$ . Крім того, не обмежуючи загальності, будемо відразу вважати напрямне поле твірних одиничним ( $|e| = 1$ ), як вказано в умові. Тоді

$$r_s = \rho' + \lambda e' = \tau + \lambda e',$$

$$r_\lambda = e,$$

Тоді в околі кожної регулярної точки маємо

$$g_{11} = \langle r_s, r_s \rangle = |\tau + \lambda e'|^2 = 1 + 2\lambda \langle \tau, e' \rangle + \lambda^2 |e'|^2,$$

$$g_{12} = \langle r_s, r_\lambda \rangle = \langle \tau + \lambda e', e \rangle = \langle \tau, e \rangle,$$

$$g_{22} = \langle r_\lambda, r_\lambda \rangle = \langle e, e \rangle = |e|^2 = 1.$$

Тут ми використали, що  $|e| = 1$ , а отже  $\langle e', e \rangle = 0$ . Таким чином, перша форма має вигляд

$$I = (1 + 2\lambda \langle \tau(s), e'(s) \rangle + \lambda^2 |e'(s)|^2) ds^2 + 2\langle \tau(s), e(s) \rangle ds d\lambda + d\lambda^2.$$

Зокрема, для гелікоїда  $\rho(s) = (0, 0, s)$  – вертикальна пряма з натуральним параметром  $s = av$ ,  $e(s) = (\cos \frac{s}{a}, \sin \frac{s}{a}, 0)$  і  $u = \lambda$ ; для циліндра  $e' = 0$ ; для конуса  $e = -\rho$  і  $v = 1 - \lambda$ . Якщо вважати, що напрямна ортогональна до твірних, тобто  $\langle \tau, e \rangle = 0$ , то знову маємо напівгеодезичну параметризацію:

$$I = (1 + 2\lambda \langle \tau(s), e'(s) \rangle + \lambda^2 |e'(s)|^2) ds^2 + d\lambda^2.$$

Розглянемо ще випадок поверхні дотичних (торса) натурально параметризованої кривої  $\rho$ . Для неї  $e = \tau$ , отже в силу формул Френе  $e' = k\nu$ . Звідси маємо, що  $\langle \tau, e' \rangle = 0$ ,  $|e'|^2 = k^2$  і  $\langle \tau, e \rangle = 1$ . Підставляючи у загальну формулу, маємо

$$I = (1 + \lambda^2 k(s)^2) ds^2 + 2ds d\lambda + d\lambda^2.$$

**Задача 5.3d.** Розглянемо параметризацію

$$r(s, \varphi) = \rho(s) + \cos \varphi \nu(s) + \sin \varphi \beta(s),$$

що, як ми знаємо, відповідає трубчатій поверхні радіуса 1 навколо кривої  $\rho$  з натуральним параметром  $s$ . Згадаємо, що в силу формул Френе

$$r_s = (1 - k \cos \varphi) \tau - \kappa \sin \varphi \nu + \kappa \cos \varphi \beta,$$

$$r_\varphi = -\sin \varphi \nu + \cos \varphi \beta,$$

і регулярними є точки, де  $1 - k \cos \varphi \neq 0$ . В околах таких точок в силу ортонормованості репера Френе маємо

$$g_{11} = \langle r_s, r_s \rangle = (1 - k \cos \varphi)^2 + (-\varkappa \sin \varphi)^2 + (\varkappa \cos \varphi)^2 = (1 - k \cos \varphi)^2 + \varkappa^2,$$

$$g_{12} = \langle r_s, r_\varphi \rangle = \varkappa \sin^2 \varphi + \varkappa \cos^2 \varphi = \varkappa,$$

$$g_{22} = \langle r_\varphi, r_\varphi \rangle = (-\sin \varphi)^2 + (\cos \varphi)^2 = 1,$$

отже

$$I = ((1 - k(s) \cos \varphi)^2 + \varkappa(s)^2) ds^2 + 2\varkappa(s) ds d\varphi + d\varphi^2.$$

Зокрема, ці координати напівгеодезичні для плоских кривих (де  $\varkappa = 0$ ).