

Функціональний аналіз II
Тема 3. Спектральна теорія операторів
Лекції 13-14

Володимир Кадець

ХНУ ім. В.Н.Каразіна

Харків, 2020



Зміст лекції

Резольвента і непорожність спектра

Матриця оператора

Компактні множини в банахових просторах

Скінченновимірні оператори й апроксимаційна властивість

Критерії компактності множин у конкретних просторах



Комплексне число λ називається **точкою спектра** оператора $T \in L(X)$, якщо оператор $T - \lambda I$ необоротний. Множина таких чисел називається **спектром** оператора T і позначається $\sigma(T)$.

Резольвентою оператора $T \in L(X)$ називається функція

$$R_T: \mathbb{C} \setminus \sigma(T) \rightarrow L(X),$$

яка визначається формулою $R_T(\lambda) = (T - \lambda I)^{-1}$.

Твердження. Резольвента аналітична в своїй області визначення і прямує до нуля на нескінченності.

Теорема Ліувілля для цілих функцій зі значеннями в банаховому просторі. Якщо функція $F: \mathbb{C} \rightarrow E$ аналітична і обмежена, то вона стала.

Теорема про непорожність спектра. Спектр будь-якого оператора $T \in L(X)$ непорожній.

Доведення. Будемо міркувати методом від супротивного. Нехай спектр оператора $T \in L(X)$ порожній. Тоді областю визначення резольвенти R_T є вся комплексна площина. Оскільки резольвента неперервна і прямує до 0 на ∞ , то вона обмежена у всій площині. А оскільки вона аналітична в \mathbb{C} , то ми потрапляємо в умови теореми Ліувілля. Тому $R_T = \text{const}$. Але $\lim_{\lambda \rightarrow \infty} R_T(\lambda) = 0$, тому $R_T(\lambda) \equiv 0$, що суперечить означенню резольвенти: її значеннями можуть бути тільки оборотні оператори. \square

У курсі лінійної алгебри оператори часто визначаються своїми матрицями. Поняття матриці оператора має сенс і для операторів у нескінченновимірному просторі (зрозуміло, із заміною скінчених матриць на нескінченні).

Нехай X, Y – банахові простори, оператор $A \in L(X, Y)$, $\{e_n\}$ і $\{g_n\}$ – базиси в X і Y відповідно. Оператор задано, якщо відомі образи Ae_n всіх елементів базису. Позначимо через g_n^* координатні функціонали базису $\{g_n\}$ в Y . Кожен елемент простору Y зображується у вигляді ряду $y = \sum_{n=1}^{\infty} g_n^*(y) g_n$, зокрема, $Ae_m = \sum_{n=1}^{\infty} g_n^*(Ae_m) g_n$. Отже, числа $a_{n,m} = g_n^*(Ae_m)$ цілком визначають оператор A .

Означення. набір чисел $a_{n,m} = g_n^*(Ae_m)$, $n, m \in \mathbb{N}$ називається **матрицею оператора A** в базисах $\{e_n\}$, $\{g_n\}$. У цих позначеннях $Ae_n = \sum_{m=1}^{\infty} a_{n,m} g_m$, тобто n -ний стовпчик матриці A складається з коефіцієнтів розкладу елемента Ae_n за базисом $\{g_m\}$.

Вправи

7.1. Нехай числа $a_{n,m}$ утворюють матрицю оператора A в базисах $\{e_n\}$, $\{g_n\}$ і $x = \sum_{m=1}^{\infty} x_m e_m$. Тоді

$$Ax = \sum_{m=1}^{\infty} \left(\sum_{n=1}^{\infty} a_{nm} x_m g_n \right) = \sum_{n=1}^{\infty} \left(\sum_{m=1}^{\infty} a_{nm} x_m g_n \right).$$

7.2. Нехай в канонічному базисі простору ℓ_2 матриця оператора $T \in L(\ell_2)$ має діагональний вигляд. Доведіть, що спектр такого оператора збігається із замиканням множини діагональних елементів матриці.

7.3. Використовуючи попередню вправу, доведіть, що будь-яка обмежена непорожня замкнена множина комплексних чисел є спектром деякого оператора.

7.4. Нехай в умовах попередньої вправи всі діагональні елементи матриці оператора T різні. Опишіть всі оператори, які комутують із T .

Так само, як і в довільному повному метричному просторі, для замкненої підмножини A банахового простору X такі умови еквівалентні:

- A – компактна множина;
- A – передкомпакт;
- з будь-якої послідовності елементів множини A можна виділити збіжну підпослідовність.

Проте в банаховому просторі є структури, що відсутні в довільному повному метричному просторі. Це операції суми, множення на скаляр і породжені цими операціями поняття вимірності, лінійного підпростору, лінійного оператора і т. д. На зв'язку передкомпактності з цими лінійними структурами ми зупинимось детальніше.

Теорема 1. Передкомпактність стійка щодо лінійних операцій:

- (а) якщо A, B – передкомпакти в нормованому просторі, то $A + B$ – передкомпакт;
- (б) якщо $A \subset X$ – передкомпакт, $T \in L(X, Y)$, то $T(A)$ – передкомпакт в Y ;
- (с) зокрема, передкомпактність зберігається при множенні на скаляр.

Доведення. (а) Нехай A_1, B_1 – скінченні $\frac{\varepsilon}{2}$ -сітки множин A і B відповідно. Тоді $A_1 + B_1$ – скінченна ε -сітка множини $A + B$.

(б) Якщо A_1 – скінченна $\frac{\varepsilon}{\|T\|}$ -сітка множини A , то $T(A_1)$ – скінченна ε -сітка множини $T(A)$.

(с) Множення на фіксований скаляр – неперервний лінійний оператор □

Теорема 2. Для обмеженої підмножини A нормованого простору X такі умови еквівалентні:

- (1) A – передкомпакт;
- (2) для будь-якого $\varepsilon > 0$ існує скінченновимірний підпростір $Y \subset X$, яка утворює ε -сітку для A .

Доведення. (1) \Rightarrow (2). Нехай A_1 – скінченна ε -сітка множини A . Тоді $\text{Lin } A_1$ – скінченновимірний підпростір, який утворює шукану ε -сітку.

(2) \Rightarrow (1). Нехай підпростір $Y \subset X$ скінченновимірний і є ε -сіткою для A . Позначимо через r таке число, що $A \subset rB_X$. Розглянемо множини $(r+\varepsilon)B_Y$. Це обмежена підмножина скінченновимірного простору Y , отже, вона – передкомпакт. Оскільки Y – ε -сітка для A , для будь-якого $x \in A$ існує $y \in Y$ з $\|x - y\| < \varepsilon$. Але y лежить в $(r + \varepsilon)B_Y$:

$$\|y\| \leq \|x\| + \|y - x\| < r + \varepsilon.$$

Отже, множина $(r + \varepsilon)B_Y$ – це теж ε -сітка для A . Тобто для будь-якого $\varepsilon > 0$ ми знайшли для A передкомпактну ε -сітку, що означає передкомпактність множини A . \square

Теорема 3. Опукла оболонка передкомпакта – знову передкомпакт.

Доведення. Скористаємось попередньою теоремою. Нехай A – передкомпакт, підпростір $Y \subset X$ скінченновимірний і утворює ε -сітку для A . Доведемо, що Y – ε -сітка і для $\text{conv}A$. Нехай $x = \sum_{k=1}^n \lambda_k x_k$ – довільна опукла комбінація елементів x_k множини A . Оскільки Y – це ε -сітка для A , можна вибрати $y_k \in Y$ з $\|x_k - y_k\| < \varepsilon$. Розглянемо $y = \sum_{k=1}^n \lambda_k y_k \in Y$. Маємо

$$\|x - y\| = \left\| \sum_{k=1}^n \lambda_k (x_k - y_k) \right\| \leq \sum_{k=1}^n \lambda_k \|x_k - y_k\| < \varepsilon \sum_{k=1}^n \lambda_k = \varepsilon.$$

Тобто Y – справді ε -сітка для $\text{conv}A$. \square



Теорема 4. Нехай X, Y – банахові простори, $T_n, T \in L(X, Y)$ і послідовність операторів (T_n) поточково збігається до T . Тоді на будь-якому передкомпакті $A \subset X$ послідовність (T_n) збігається до T рівномірно.

Доведення. За теоремою Банаха-Штейнгауза норми всіх операторів T_n обмежені зверху деякою сталою $C < \infty$. Зафіксуємо $\varepsilon > 0$ і виберемо для передкомпакта A скінченну $\frac{\varepsilon}{4C}$ -сітку B . Множина B скінченна, і в кожній її точці $y \in B$ відповідна збіжність $T_n y \xrightarrow{n \rightarrow \infty} T y$. Тому можна вибрати такий номер m , що для будь-якого $n > m$ в кожній точці $y \in B$ виконується нерівність $\|(T_n - T)y\| < \frac{\varepsilon}{2}$.

Оскільки B – це $\frac{\varepsilon}{4C}$ -сітка для A , то для будь-якого $x \in A$ існує $y \in B$ з $\|x - y\| < \frac{\varepsilon}{4C}$. Отже, при будь-якому $n > m$ для будь-якого $x \in A$ маємо оцінку:

$$\begin{aligned} \|(T_n - T)x\| &\leq \|(T_n - T)y\| + \|(T_n - T)(x - y)\| \\ &< \frac{\varepsilon}{2} + \|T_n - T\| \cdot \|x - y\| < \frac{\varepsilon}{2} + 2C \frac{\varepsilon}{4C} = \varepsilon. \end{aligned}$$

Цим доведено рівномірну збіжність на A . □

До наступної теореми потрібно поставитись як до важливого попередження: у нескінченновимірному просторі обмежені множини не обов'язково є передкомпактами!

Теорема 5 (Ф. Ріс). Одинична куля нескінченновимірного нормованого простору не може бути передкомпактом.

Доведення. Зафіксуємо $\varepsilon \in (0, 1)$. Покажемо, що ніякий скінченновимірний простір не може бути ε -сіткою множини B_X . Це означатиме (теорема 2), що B_X – не передкомпакт.

Нехай $Y \subset X$ – довільний скінченновимірний підпростір. Оскільки $Y \neq X$, фактор-простір X/Y нетривіальний. Виберемо елемент $[x]$ простору X/Y , який задовольняє умову $\varepsilon < \|[x]\| < 1$. За означенням норми у фактор-просторі, існує представник $z \in [x]$ з $\|z\| < 1$. Тоді $z \in B_X$, але водночас

$$\inf_{y \in Y} \|z - y\| = \|[z]\| = \|[x]\| > \varepsilon,$$

тобто Y не є ε -сіткою для B_X . □



Неперервний оператор називається **скінченновимірним** або **оператором скінченного рангу**, якщо його образ скінченновимірний. Послідовність операторів $T_n \in L(X)$ називається **апроксимативною одиницею**, якщо всі оператори T_n скінченновимірні і $T_n \rightarrow I$ поточково. Простір X має **властивість поточнової апроксимації**, якщо в X існує апроксимативна одиниця.

Приклади

1. Нехай $\{e_n\}_1^\infty$ – базис банахового простору X . Тоді оператори S_n частинних сум утворюють апроксимативну одиницю. Справді, нехай $x \in X$ – довільний елемент, $x = \sum_{k=1}^\infty a_k e_k$ – його розклад за базисом. Тоді $S_n(x) = \sum_{k=1}^n a_k e_k$ і $S_n(x) \rightarrow x$ ($n \rightarrow \infty$). Відповідно, будь-який простір з базисом має властивість поточнової апроксимації.

2. Для будь-якої функції $f \in C[0, 1]$ позначимо через $L_n(f)$ кусково-лінійну неперервну функцію, яка збігається з f в точках $0, \frac{1}{n}, \frac{2}{n}, \frac{3}{n}, \dots, 1$ і лінійну на відрізках вигляду $\left[\frac{k}{n}, \frac{k+1}{n}\right]$. Так визначені оператори L_n утворюють апроксимативну одиницю в просторі $C[0, 1]$.

3. Введемо позначення $\Delta_{n,k} = \left[\frac{k-1}{n}, \frac{k}{n}\right]$, $k = 1, 2, \dots, n$. Для будь-якої функції $f \in L_1[0, 1]$ означимо

$$E_n(f) = \sum_{k=1}^n \left(n \int_{\Delta_{n,k}} f(t) dt \cdot \mathbb{1}_{\Delta_{n,k}} \right).$$

Іншими словами, $E_n(f)$ – кусково-стала функція, яка набуває на кожному з $\Delta_{n,k}$, $k = 1, 2, \dots, n$ значення, що дорівнює середньому значенню функції f на відрізку $\Delta_{n,k}$. Так визначені оператори E_n (що називаються **операторами усереднення**) утворюють апроксимативну одиницю в просторі $L_1[0, 1]$.

Теорема 6. Нехай X – банахів простір, що має властивість поточної апроксимації, і послідовність $T_n \in L(X)$ – деяка фіксована апроксимативна одиниця у просторі X . Тоді для будь-якої множини $D \subset X$ такі дві умови еквівалентні:

- (1) D – передкомпакт;
- (2) множина D обмежена, і послідовність (T_n) рівномірно збігається на D до одиничного оператора.

Доведення. Імплікація (1) \Rightarrow (2) – це прямий наслідок з теорему 4. Доведемо зворотну імплікацію. Нехай $T_n \rightrightarrows I$ на D при $n \rightarrow \infty$. Тоді для будь-якого $\varepsilon > 0$ існує такий номер $m = m(\varepsilon)$, що $\|T_m x - x\| < \varepsilon$ для всіх $x \in D$. Це означає, зокрема, що підпростір $T_m(X)$ – це ε -сітка для D . Оскільки за означенням апроксимативної одиниці всі T_n – оператори скінченного рангу, підпростір $T_m(X)$ скінченновимірний. Для завершення доведення залишається застосувати теорему 2. \square

Оскільки в нескінченновимірних просторах вже не виконується знайомий з аналізу скінченновимірний критерій компактності (замкненість + обмеженість), перевірка компактності часто стає нетривіальною задачею. У розв'язанні цієї задачі допомагає знання специфіки простору, в якому розглядається потенційний компакт. У кожному конкретному просторі виникає свій критерій компактності. Один з таких критеріїв – теорема Арцела – вже знайомий читачеві. Як ми зазначали, у просторі $C(K)$ неперервних функцій на метричному компактi передкомпактність множини еквівалентна одночасному виконанню двох умов: рівномірної обмеженості й одностайної неперервності. Решта класичних критеріїв компактності спираються на теорему, наведену в попередньому параграфі. Схема одержання таких критеріїв досить проста: потрібно вибрати (якомога вдаліше) апроксимативну одиницю і розписати детально, що означає рівномірна збіжність на множині.



Критерій компактності в c_0 . Для того, щоб підмножина $D \subset c_0$ була передкомпактом, необхідно і достатньо, щоб існував елемент $z \in c_0$, який покоординатно мажорує всі елементи множини D .

Доведення. Оскільки і передкомпактність, й існування мажоранти імплікують обмеженість, доведення достатньо проводити для обмежених множин. Розглянемо послідовність операторів $P_n \in L(c_0)$, які діють за правилом

$$P_n(x_j)_{j=1}^{\infty} = (x_1, \dots, x_n, 0, 0, 0, \dots).$$

Очевидно, P_n утворюють апроксимативну одиницю в c_0 . Згідно з теоремою з попереднього пункту, нам потрібно довести, що для обмеженої множини D існування мажоранти $z \in c_0$ еквівалентне рівномірній збіжності на D послідовності P_n до оператора I .

Рівномірна збіжність P_n до I на D означає, що для будь-якого $\varepsilon > 0$ існує такий номер $n(\varepsilon)$, що для будь-якого вектора $x = (x_1, \dots, x_m, \dots) \in D$ і будь-якого $n \geq n(\varepsilon)$ виконується нерівність $\|x - P_n x\| \leq \varepsilon$. Розписуючи означення норми в \mathfrak{C}_0 і означення P_n , одержуємо еквівалентне переформулювання: для будь-якого $\varepsilon > 0$ існує такий номер $n(\varepsilon)$, що для будь-якого $n \geq n(\varepsilon)$

$$\sup \{ |x_j| : x = (x_1, x_2, \dots) \in D, j \geq n + 1 \} \leq \varepsilon.$$

Якщо ввести позначення

$$y_n = \sup \{ |x_j| : x = (x_1, x_2, \dots) \in D, j \geq n \},$$

остання умова означає, що $y_n \rightarrow 0$ ($n \rightarrow \infty$), тобто вектор $y = (y_1, \dots, y_m, \dots)$ – елемент простору \mathfrak{C}_0 .



Залишається зазначити, що прямування y_n до нуля еквівалентне існуванню шуканої мажоранти. Справді, вектор $y = (y_1, \dots, y_m, \dots)$ – елемент простору \mathbf{c}_0 і $y_n \geq |x_n|$ для будь-якого вектору $x = (x_1, \dots, x_m, \dots) \in D$, тобто y – це спільна мажоранта всіх елементів множини D .

Навпаки, якщо у D існує мажоранта $z = (z_1, z_2, \dots) \in \mathbf{c}_0$, то

$$y_n \leq \sup \{ |z_j| : j \geq n \} \xrightarrow{n \rightarrow \infty} 0. \quad \square$$

Критерій компактності в ℓ_p . Нехай $1 \leq p < \infty$. Для того, щоб обмежена підмножина $D \subset \ell_p$ була передкомпактом, необхідно і достатньо, щоб для будь-якого $\varepsilon > 0$ існував такий номер $n(\varepsilon)$, що $\sum_{k=n(\varepsilon)}^{\infty} |x_k|^p \leq \varepsilon$ для будь-якого $x = (x_1, \dots, x_m, \dots) \in D$.