

Додаткові розділи функціонального аналізу

Лекція 5

Володимир Кадець

ХНУ ім. В.Н.Каразіна

Харків, 2020



Зміст лекції

Теорема Брауера

Розбиття одиниці і апроксимація неперервних відображенъ скінченнонімірними

Принцип Шаудера



На попередній лекції ми довели дві леми: лему Шпернера та лему про розфарбування симплекса (формулювання на дошці).

На цій лекції ми доведемо обіцяну раніше теорему Брауера:

Теорема. Кожний опуклий компакт у скінченновимірному нормованому просторі має властивість нерухомої точки.

Доведення. Ми вже пояснювали, що теорему достатньо доводити для симплексів. (доведення на дошці)



Нехай K – непорожня підмножина метричного простору X , $U_j, j = 1, 2, \dots, n$ – відкриті множини, і $\bigcup_{j=1}^n U_j \supset K$. Набір неперервних функцій $\varphi_j: K \rightarrow \mathbb{R}, j = 1, 2, \dots, n$ називається розбиттям одиниці на K , що підпорядковане покриттю $\{U_j\}_1^n$, якщо $\sum_{j=1}^n \varphi_j \equiv 1, \varphi_j \geq 0$ і $\text{supp } \varphi_j \subset U_j$ при всіх j .

Теорема 1. В описаних вище умовах існує розбиття одиниці на K , що підпорядковане покриттю $\{U_j\}_1^n$.



Доведення. Множини $U_j^c = X \setminus U_j$ замкнені. Якщо хоча б одна з U_j^c порожня, то $U_j = X \supset K$ і задача розв'язується тривіальним способом: для цього індексу j візьмемо $\varphi_j \equiv 1$, а для $k \neq j$ покладемо $\varphi_k \equiv 0$. Отже, можна припустити непорожність всіх U_j^c . Розглянемо на K функції $g_j(x) = \rho(x, U_j^c)$. Ці функції невід'ємні, неперервні і мають таку властивість: $x \in U_j$ тоді і тільки тоді, коли $g_j(x) \neq 0$.

Оскільки кожна точка $x \in K$ лежить принаймні в одній з U_j , функція $g = \sum_{j=1}^n g_j$ ніде на K не перетворюється на нуль. За шукані φ_j можна взяти функції $\varphi_j = \frac{g_j}{g}$. Ці функції неперервні (знаменник не перетворюється в нуль), невід'ємні, $\text{supp } \varphi_j = \text{supp } g_j = U_j$ і $\sum_{j=1}^n \varphi_j = \frac{1}{g} \sum_{j=1}^n g_j = 1$.



Наступне означення узагальнює на нелінійний випадок поняття скінченновимірного оператора.

Відображення g множини X у лінійний простір Y називається скінченновимірним, якщо $\dim \text{Lin } g(X) < \infty$.

Теорема 2. Нехай K – передкомпакт у нормованому просторі Y . Тоді для будь-якого $\varepsilon > 0$ існує неперервне скінченновимірне відображення $g_\varepsilon: K \rightarrow Y$ з $g_\varepsilon(K) \subset \text{conv}K$, що рівномірно наближає на K одиничний оператор з точністю до ε : $\sup_{x \in K} \|g_\varepsilon(x) - x\| \leq \varepsilon$.



Доведення. Виберемо в K скінченну ε -сітку y_1, y_2, \dots, y_n . Тоді відкриті кулі $U_k = B(y_k, \varepsilon)$ утворюють покриття множини K . Нехай $\varphi_j: K \rightarrow \mathbb{R}$, $j = 1, 2, \dots, n$, – розбиття одиниці на K , яке підпорядковане покриттю $\{U_j\}_1^n$. Покладемо $g_\varepsilon(x) = \sum_{j=1}^n \varphi_j(x)y_j$. Неперервність g_ε випливає з неперервності всіх φ_j . Далі, $g_\varepsilon(K) \subset \text{conv } K$, оскільки суми $\sum_{j=1}^n \varphi_j(x)y_j$ – це опуклі комбінації точок $y_j \in K$. Залишилось перевірити, що $\sup_{x \in K} \|g_\varepsilon(x) - x\| \leq \varepsilon$. Нехай $x \in K$ – довільний елемент. Позначимо через $N = \{j \in \{1, \dots, n\}: \varphi_j(x) \neq 0\}$. За означенням розбиття одиниці, для $j \in N$ маємо включення $x \in B(y_j, \varepsilon)$, тобто $\|x - y_j\| < \varepsilon$. Відповідно,

$$\begin{aligned} \|g_\varepsilon(x) - x\| &= \left\| \sum_{j=1}^n \varphi_j(x)y_j - \sum_{j=1}^n \varphi_j(x) \cdot x \right\| = \left\| \sum_{j=1}^n \varphi_j(x)(y_j - x) \right\| \leq \\ &\leq \sum_{j \in N} \varphi_j(x) \|y_j - x\| < \varepsilon. \end{aligned}$$

□



Теорема 3. Нехай K – опуклий компакт в нормованому просторі Y . Тоді будь-яке неперервне відображення $f: K \rightarrow K$ може бути з будь-якою точністю рівномірно наблизене скінченностю неперервними відображеннями множини K в себе.

Доведення. Нехай g_ε – функція з теореми 2. На підставі опукості маємо $g_\varepsilon(K) \subset K$. Неважко зауважити, що композиція $g_\varepsilon \circ f: K \rightarrow K$ – це скінченностю неперервне відображення, що наближає f з точністю до ε :

$$\sup_{x \in K} \|g_\varepsilon(f(x)) - f(x)\| \leq \sup_{y \in K} \|g_\varepsilon(y) - y\| \leq \varepsilon.$$

□



Нехай X – метричний простір. Елемент $x \in X$ називається ε -нерухомою точкою відображення $f: X \rightarrow X$, якщо

$$\rho(f(x), x) < \varepsilon$$

Лема 1. Нехай X – компактний метричний простір. Тоді для існування у неперервного відображення $f: X \rightarrow X$ нерухомої точки достатньо, щоб f мало ε -нерухому точку для кожного $\varepsilon > 0$.

Доведення. Скориставшись для $\varepsilon = \frac{1}{n}$, $n \in \mathbb{N}$ існуванням ε -нерухомої точки, одержимо послідовність $x_n \in X$ з

$$\rho(f(x_n), x_n) \xrightarrow{n \rightarrow \infty} 0.$$

Не зменшуючи загальності, можемо припустити, що у послідовності (x_n) існує границя (інакше замінимо (x_n) збіжною підпослідовністю). Позначимо $\lim_{n \rightarrow \infty} x_n$ через x . Тоді $f(x) = \lim_{n \rightarrow \infty} f(x_n)$ і $\rho(f(x), x) = \lim_{n \rightarrow \infty} \rho(f(x_n), x_n) = 0$.

Тобто $f(x) = x$, і x – це шукана нерухома точка. □



Лема 2. Нехай Y – нормований простір, $K \subset Y$ – опуклий компакт і $f: K \rightarrow K$ – неперервне скінченновимірне відображення. Тоді f має нерухому точку.

Доведення. Введемо позначення $X = \text{Lin } f(K)$, $\tilde{K} = X \cap K$. Тоді X – скінченновимірний нормований простір, $\tilde{K} \subset X$ – опуклий компакт і $f(\tilde{K}) \subset f(K) \subset X \cap K = \tilde{K}$. За теоремою Брауера, відображення f має нерухому точку в \tilde{K} . Ця нерухома точка буде лежати і в K . \square



Принцип Шаудера. (J. Schauder) Кожний опуклий компакт в нормованому просторі має властивість нерухомої точки.

https://en.wikipedia.org/wiki/Juliusz_Schauder

Доведення. Нехай Y – нормований простір, $K \subset Y$ – опуклий компакт і $f: K \rightarrow K$ – неперервне відображення. За злемою 1, достатньо довести, що для будь-якого $\varepsilon > 0$ у f є ε -нерухома точка. Скориставшись теоремою 3, знайдемо таке скінченновимірне неперервне відображення $f_\varepsilon: K \rightarrow K$, що $\rho(f(x), f_\varepsilon(x)) < \varepsilon$ для всіх $x \in K$. За лемою 2 у відображення f_ε є нерухома точка. Ця нерухома точка x_ε відображення f_ε для вихідного відображення f є ε -нерухомою точкою:

$$\rho(x_\varepsilon, f(x_\varepsilon)) = \rho(f_\varepsilon(x_\varepsilon), f(x_\varepsilon)) < \varepsilon.$$

□

